ケプラー宇宙望遠鏡データを使い切る新手法

柴 橋 博 資



〈東京大学大学院理学系研究科天文学専攻 〒133-0033 東京都文京区本郷7-3-1〉 e-mail: shibahashi@astron.s.u-tokyo.ac.jp

ケプラー宇宙望遠鏡により長時間にわたって得られ続けている極めて高精度な観測データは,量 的には従来のものを圧倒し,質的には従前の精度をはるかに凌駕する,正に革命的なものと言って よい.この高精度長時間データによって,(a)連星中の脈動星の測光観測から連星の軌道要素を求 めることができること,および(b)観測時刻がケプラー衛星の公転軌道周期で変動することから, ナイキスト周波数より高い脈動を正しく求めることができることを実例を挙げて紹介する.

1. ケプラー宇宙望遠鏡

ケプラー衛星は,太陽型の恒星に付随する地球 型の惑星を検出することを主たる目的として計画 された. 惑星が親星の前を過ぎる際に, 親星の一 部が隠されるために暗くなる現象*1をとらえる ことで,惑星を検出しようとする(トランジット 法と呼ばれる)のである.惑星と親星の大きさの 比が、地球と太陽との比くらいであるとすると、 半径比で10⁻²,よって面積比で10⁻⁴,したがっ て, 暗くなる度合も10⁻⁴くらいに過ぎないから, 測光精度は、100 ppm以下,等級で言えば100マ イクロ等級以下という高精度を要することにな る.いつどの星がこういった現象を起こすか事前 にわかっているわけではないので、多数の星を連 続観測することが必要となる.目的達成のための こうした要請から、ケプラー衛星には直径0.95 m のシュミットカメラが搭載され、白鳥座の一画、 視野116平方度にある星16万個を連続して測光 モニター観測*2を行っている¹⁾. その結果, 観測 開始からの3年間で、3,000個もの系外惑星候補 を検出した. その間, 当然ながら, 16万個の星



図1 ケプラー宇宙望遠鏡の観測視野 (© Carter Roberts, http://kepler.arc.nasa.gov/).

*1 食連星の場合の蝕に相当することは言うまでもないであろう.

*2 波長420 nmから900 nmの連続光での測光で、約4等級から約21等級までの星を扱う.

のあらゆる変光現象をとらえることになる. 星の 脈動に伴う変光の検出とその解析を通しての星の 内部構造などの研究(星震学)は,ケプラー衛星 のもう一つの目的であり,その成果も系外惑星探 査に劣らず華々しいものがある.

ケプラー衛星は、正確に言えば、地球を周回す る人工衛星ではなく、地球軌道に沿うようにして 372.5日の周期で太陽の周りを周回する人工惑星 である.太陽電池パネルをいったん太陽に向けて も、4分の1公転するとパネルは太陽に対し横向 きになってしまうので、4分の1公転ごとに向き を変える必要がある.そこで、93日間連続観測 をして、少しの間をおいて再び93日間観測をす るということを繰り返す.こうして93日間を単 位としてデータが取得されるのだが、中断時期は 短いので、2009年の打ち上げ以来、ほぼ連続的 に観測されていると言っても過言ではない*3. また、地球大気の影響を受けないので、 測光精度 は地上からの観測とは比較にならないほどのもの である*4. こうして蓄積される高精度長時間に わたる膨大な数の星の観測データは、量的に従来 とは比較にならないほどの大量なものであるとと もに、質的にも従前の精度を圧倒的に凌駕する、 正に革命的なものである. その結果, 従来の常識 では考慮される必要もなかった問題や新たな可能 性が生じることとなった.本稿では.その様な新 たな可能性の例二つを紹介したい.

脈動星の測光観測から連星の軌道 要素を求める

連星をなす星が規則的な脈動をしているとし て,脈動による光度変化を太陽系重心から観測す る状況を考える.星の軌道運動のため,星と太陽 系重心との距離は周期的に変動する.言い換える と,星から太陽系重心に達する光路長は周期的に



図2 位相が周期的に変化している振動の概念図.破線 は、位相が一定の場合の正弦波.黒線が、位相 が周期的に変化している場合.文献3から転載.

変動する.よって,観測される脈動の位相は, 図2に例示するように,周期的に変動することに なる.

すなわち,軌道運動による視線速度を $v_{rad}(t)$ とし*⁵,星の軌道が天球面と交わる二度の機会 のうち,星がわれわれから遠ざかるときをt=0とすれば,光路の変動に伴って光の到達時刻は $c^{-1}\int_0^t v_{rad}(t') dt'だけ変動する(cは光速度)か$ $ら,脈動の振動数を<math>v_0$ として星の光度が cos $2\pi v_0 t$ のように時間tとともに変動しているとすれば,t=0のときの位相を ϕ として,観測される光度変化は,

$$\Delta L \propto \cos\left\{2\pi v_0 \left[t + c^{-1} \int_0^t v_{\rm rad}(t') \, \mathrm{d}t'\right] + \phi\right\}$$

となり、位相は周期的に変動する.

最も簡単な場合として,連星の軌道が円軌道の 場合を考える.主星が脈動星であるとして,その 軌道半径を a_1 ,公転周期を $2\pi/\Omega$,視線に対する 軌道面傾斜角を*i*とすれば,視線速度は $v_{rad}(t)$ = $a_1\Omega \sin i \cos \Omega t$ であるから,観測される光度変 化は, $\alpha \equiv 2\pi a_1 v_0 \sin i/c$ として,

$$\Delta L \propto \cos\{(2\pi v_0 t + \phi) + \alpha \sin \Omega t\}$$
(1)

^{*3} データ通信のための中断などがあるが、それでも服務効率は92%に達する.

^{*4 12}等級のG型星の場合,30分間の露光モードでの精度は約50 ppmである.

^{*5} 観測者から遠ざかる場合に符号を正とするのが慣例である.

である^{*6}. すなわち,位相が,振幅2 $\pi a_1 v_0 \sin i/c$, 周期2 π/Ω ($\gg 1/v_0$) で正弦的に変動する. これは 発信体の運動によるドップラー効果そのものであ るが,ドップラー効果による瞬間瞬間の振動数や 波長の変動の振幅は $a_1\Omega \sin i/c$ で,これはたかだ か10⁻³程度に過ぎないのに対し,位相のずれの 振幅のほうは, 2 $\pi a_1 v_0 \sin i/c$ であり,こちらは脈 動周期と連星の軌道周期によっては,必ずしも小 さいとは限らない.

さて、このように脈動の位相や振動数が変動し ていることが明らかになった場合、従来は、観測 値Oと、変動がない場合に予測される値Cとの差、 O-C、を取って解析することが常であった²⁾.し かしながら、ケプラー宇宙望遠鏡による中断のな い長期間にわたる極めて高精度な測光観測データ を扱ううえでは、フーリエ解析こそが解析の王道 であろう.

(1)式のフーリエ展開は,

 $\cos\left[(2\pi\nu_0 t + \phi) + \alpha \sin \Omega t\right]$ $= \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(\alpha) \cos\left[(2\pi\nu_0 + n\Omega)t + \phi\right]$

である.よって,振動スペクトルは,脈動の振動 数 v_0 を中心にして,そこから連星の軌道運動の振 動数 $\Omega/(2\pi)$ ずつ離れて等間隔で並ぶものとな る.そして,これらのサイドピークの振幅は, α を引数とするベッセル関数 $J_n(\alpha)$ で表されるも のとなる.したがって,脈動データのフーリエ解 析から,脈動周期 $P_{osc}=1/v_0$ はもちろんのこと, 連星の軌道周期 $P_{orb}=2\pi/\Omega$,さらに, α の値を求 めることができる*7.

αは, 脈動星である主星の質量 *m*₁, 伴星の質量 *m*₂を使って

$$\alpha = \frac{(2\pi G)^{1/3}}{c} \frac{P_{\text{orb}}^{2/3}}{P_{\text{osc}}} \frac{m_2 \sin i}{(m_1 + m_2)^{2/3}}$$

と書き直すことができることから(Gは万有引力 定数), α , P_{osc} および P_{orb} から, 連星の質量関数

$$\frac{m_2^3 \sin^3 i}{(m_1 + m_2)^2} = \alpha^3 \frac{P_{\text{osc}}^3}{P_{\text{orb}}^2} \frac{c^3}{2\pi G}$$

軌道半径

$$a_1 \sin i = \frac{P_{\rm osc}}{2\pi} \alpha c$$

さらには視線速度

$$v_{\rm rad}(t) = \frac{P_{\rm osc}}{P_{\rm orb}} \alpha c \cos \Omega t$$

を決定することができることになる.これは,分 光観測を使うことなく測光観測データだけから, あたかも分光連星のように視線速度曲線や連星軌 道半径を,解析的な表現の裏打ちの下に決定でき るということを意味しており,画期的な結果であ ると言ってよい.仮に伴星も脈動星であれば,両 星の質量まで決定することもできる.とは言うも のの,この方法を適用するには,振動スペクトル のサイドピークを精度よく検出せねばならず,そ のため,この方法はケプラー宇宙望遠鏡で得る データにこそふさわしい.

連星の軌道が楕円軌道である場合には解析表現 はもう少し複雑にはなるものの、やはり測光観測 データだけから連星の軌道要素ならびに視線速度 曲線を求めることができることを解析的に示すこ とができる³⁾.

ここで述べた方法を, KIC 4150611という系の, ケプラー宇宙望遠鏡による774日間の観測

^{*6} この関係式は、情報を搬送波の周波数の変化で伝達するFM放送の変調方式の基礎でもある.

^{*7} ことに、 $\alpha \ll 1$ の場合には、 $J_0(\alpha) \simeq 1$, $J_1(\alpha) \simeq \alpha/2$, $n \ge 2$ については $J_n(\alpha) \simeq 0$ なので、脈動データのフーリエ変換スペクトルはほぼ三重項となり、中心の振幅(A_0)と両脇の振幅(A_{+1} および A_{-1})の比が α を与えることになる: $\alpha = (A_{+1} + A_{-1})/A_0$.



表1 KIC 4150611の四つのモードから決定された 連星の軌道要素.

振動数 (d ⁻¹)	$a_1 \sin i$ (au)	視線速度振幅 (km s ⁻¹)	質量関数 (M _●)
17.7466 18.4805 20.2433 22.6196	$\begin{array}{c} 0.207 {\pm} 0.025 \\ 0.207 {\pm} 0.021 \\ 0.202 {\pm} 0.008 \\ 0.197 {\pm} 0.010 \end{array}$	$\begin{array}{c} 23.0 {\pm} 2.9 \\ 23.9 {\pm} 2.4 \\ 23.3 {\pm} 1.0 \\ 22.8 {\pm} 1.1 \end{array}$	$\begin{array}{c} 0.132 {\pm} 0.116 \\ 0.133 {\pm} 0.098 \\ 0.124 {\pm} 0.035 \\ 0.116 {\pm} 0.034 \end{array}$



図4 KIC 4150611系中のδSct星のケプラー宇宙望 遠鏡による測光観測から決定された視線速度 曲線. 文献3から転載.

ことがわかる.この微細構造はほかの三つのモー ドにも見られ,微細構造の間隔から,軌道周期が 94.09±0.11dと決まる.中央のピークの成分を データから除いて再度フーリエ変換を行った*⁸ 結果を下段パネルに示す.これにより,微細構造 が三重項であることが明らかであるが,この性質 はほかの三つのモードにも共通している.この微 細構造から,連星の軌道要素が表1のように求め られ,視線速度曲線も図4のように決定される. こうして求められる視線速度曲線は,観測の容易 さからも,精度の高さからも,分光観測によるも のよりも優れものである.

ここで述べた方法は、 δ Sct型星, sdB型星, β Cep型星など、早期型星を親星とする系外惑星 の探査に有用であろう.脈動型から親星の質量が ある程度推定できるので、この方法から惑星の質

図3 KIC 4150611中の振動スペクトル.上段:四 つのモードの存在を示す.中段:22.6196 d⁻¹ のモードの拡大図.三重構造の微細構造が見 られる.下段:22.6196 d⁻¹のモードの中央の ピークをプレホワイトニングした結果.三重 項の両端のピークは等振幅であることを示す. 文献3から転載.

データに適用してみよう.この系にはδSct型脈 動星が構成メンバーに含まれており,その脈動ス ペクトルには図3上段パネルに見るように四つの モードが見られる.そのうちの22.6196 d⁻¹の モードの拡大図を中段パネルに示す.詳しく見る と,ピークは等間隔に並ぶ微細構造をなしている

*8 このプロセスは、プレホワイトニングと呼ばれる.

量も推定できることになる.また,もしトラン ジットも同じ測光観測から観測されたならば,惑 星の大きさも決まるから,測光観測だけから惑星 の密度までも決めることができることになる.早 期型星では,スペクトル線のドップラー効果から 惑星を検出するには適切なスペクトル線がなく, 従来のドップラー法は不向きである.ここで述べ た方法が有用であるゆえんである.

ナイキスト周波数より高い脈動を 正しく求める

前章では連星の公転のために太陽系重心までの 光路長が周期的に変動する効果について述べた が、ケプラー衛星は太陽系重心の周りを公転して いるので、いかなる星からの光路長も公転ととも に周期的に変動する.受信側の運動に伴うドップ ラー効果である.今度はその影響を考察しよう. その前にナイキスト周波数とは何かを解説してお こう.

観測データは、離散的なデータである. そのた め,脈動星を一定時間間隔で取得したデータを フーリエ変換すると、サンプリング周波数%のく し状関数と、脈動星の本来の振動数のデルタ関数 とを合成したものとなる.この「折返し偽信号*9」 のために、真の振動数を唯一的に同定することは できない。例えば、図5最上段パネルの離散デー タがあれば、同図2段目パネルのような周期関数 と解釈するのが妥当なように思うかもしれない. しかし、同図3段目パネルや最下段パネルのよう な周期関数にも矛盾なくフィットするので、周期 を唯一的には決められない. 唯一的に決めるに は、何らかのバイアスが必要である、実際、図5 最上段パネルの離散データのフーリエ・スペクト ルは、図6のようになり、対等なピークが無数に 存在する.しかし、例えば、脈動の振動数がサン プリング周波数の1/2以下という仮定を課せば、



図5 最上段の図のような離散的な観測データがあれば、2段目の図のような周期関数と思うかもしれないが、3段目の図や最下段の図の周期関数にも矛盾なくフィットするので唯一的には決められない、実際、フーリエ・スペクトルは図6に示すように、周波数以外は同等なピークが無数個ある。

^{*9} エイリアシングと称されることも多い.



図6 図5最上段パネルに示した離散データのフーリ エ・スペクトルは図に示すように、周波数以 外は同等なピークが無数個ある.

信号は唯一的に忠実に同定される.あるいは脈動 の振動数があらかじめ想定されるのであれば、そ のようにサンプリングする.この、サンプリング 周波数の1/2の周波数を「ナイキスト周波数」と 称する.図6の例で言えば、ナイキスト周波数は 24である.

ナイキスト周波数については, 誤って認識され ていることも多いように思う. 曰く, ナイキスト 周波数より高い周波数は解析できないとか, ナイ キスト周波数より高い周波数は意味のある解では ないとか, 求めたい周波数より2倍高い周波数で サンプリングせねばならないとか. これらはすべ て誤りである. 図6のフーリエ・スペクトルの ピークはすべて対等であり, どれかを唯一的に真 のピークとして取り上げることはできない.

ケプラー宇宙望遠鏡での測光は、衛星に搭載さ れている時計で管理されており、30分という長 い時間間隔でデータを取得するモードと、1分と いう短い間隔で取得するモードの二通りがあ る*10. しかしながら、上記の誤謬もあるなどの ため、30分間隔のモードによって取得された データは、15分より短い周期の脈動の解析には 向かないと思われていた節がある.

ところで, 星からケプラー衛星までの光路長が 衛星の公転によって周期的に変化することを打ち 消すために, ケプラー宇宙望遠鏡による取得デー タの時刻は, 太陽系重心での時刻に変換して記録 される^{*11}. そのため, 実はケプラー宇宙望遠鏡 で取得されたデータは, 時間等間隔ではないのだ が, このことの影響がきちんと考慮されていな かった.

時間について連続的に変化する関数x(t)を, t_0 , …, t_N という時刻に観測して離散的データ $x_N(t)$ を得たとしよう. $x_N(t)$ は、デルタ関数を使って、

$$x_N(t) = \sum_{n=0}^N x(t)\delta(t-t_n)$$

と表されよう. 星の脈動による光度変化がx(t)であり、その観測データが $x_N(t)$ である. この離 散データ $x_N(t)$ のフーリエ変換

$$F_N(v) \equiv \int_{t_0}^{t_N} x_N(t) \exp(2\pi i v t) dt$$

は、対応する連続関数x(t)のフーリエ変換

$$F(v) \equiv \int_{t_0}^{t_N} x(t) \exp(2\pi i v t) dt$$

と, 観測時刻の分布で決まる窓関数

$$W_N(v) \equiv (N+1)^{-1} \sum_{n=0}^{N} \exp(2\pi i v t_n)$$

との畳み込み積分で表される. すなわち,

$$(N+1)^{-1}F_N(v) = (F * W_N)(v)$$

である. もし, 観測時刻が等間隔で $t_n = t_0 + n\Delta t$ であったならば,

$$|W_N(v)| = \frac{1}{N+1} \left| \frac{\sin\{(N+1)\pi v \Delta t\}}{\sin(\pi v \Delta t)} \right|$$

*10 それぞれ, ロング・ケーデンス (LC), ショート・ケーデンス (SC) と呼ばれている.

^{*&}lt;sup>11</sup> 衛星からの観測に限らず,地上からの観測でも,地球中心の時刻系から太陽系重心の時刻系に変換しておかねばなら ない. さもないと,地球の公転運動を天体からの情報の周期変化と誤って認識してしまうことになる.

であり、窓関数 $W_N(v)$ は、サンプリング周波数 $v_S \equiv 1/\Delta t$ の整数倍の周波数 $v = nv_S$ ($n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$) すべてにおいて、鋭さの同じピークをもつ. その結果、観測データのフーリエ変換 $F_N(v)$ は、 図6のように、星の真の振動数 v_0 を含む、 $v = nv_S$ ± v_0 において同等のピークをもつわけである.

ケプラー宇宙望遠鏡により取得されたデータの 観測時刻の刻印は、太陽系重心系に変換されてい るのだが、ここでは簡単化のために太陽中心系に 変換されているとして考えることにする^{*12}. さ らに、衛星の公転軌道は、黄道面にある半径a=1 auの円軌道であるとして扱おう. その場合に は、衛星系の時刻 $t_n=t_0+n\Delta t$ から太陽系重心系 の時刻 $t_{0,n}$ への換算は、天体の黄緯 β と観測時に おける太陽の地心黄経 Ωt_n と天体の黄経 λ との差 によって、

 $t_{\odot,n} = t_0 + n\Delta t + (a/c)\cos\beta\cos\left(\Omega t_n - \lambda\right)$

でよい.ケプラー宇宙望遠鏡の観測方向は白鳥座 の方向なので,天体から衛星までの光路長と,天 体から太陽までの光路長の差は最大でおよそ 200 sである.

問題は,この時刻系での窓関数

$$W_N(v) = (N+1)^{-1} \sum_{n=0}^{N} \exp(2\pi i v t_{\odot,n})$$

が、どのような表記になるかである. これは、前 章の応用のようなもので、結果は、 $\tau \equiv (a/c) \cos \beta$ として、

$$|W_N(v)| \approx \frac{1}{N+1}$$
$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \left| J_k(2\pi v\tau) \frac{\sin\{(N+1)(2\pi v + k\Omega)\Delta t/2\}}{\sin\{(2\pi v + k\Omega)\Delta t/2\}} \right|$$

となる. これは, 窓関数が, ν=0において鋭い 単独のピークをもち, 衛星系でのサンプリング周

表2 周期的に変調する時間間隔で取得された脈動 データの振動スペクトル.

п	振動数	相対振幅
-1	$-\nu_{\rm S}+\nu_0$	$J_0(2\pi v_{\rm S} \tau)$
	$-v_{\rm S}+v_0\pm\Omega/(2\pi)$	$J_1(2\pi\nu_S\tau)$
	$-v_{\rm S}+v_0\pm 2\Omega/(2\pi)$	$J_2(2\pi\nu_S\tau)$
0	ν_0	1
1	$v_{\rm S}-v_0$	$J_0(2\pi\nu_{\rm S}\tau)$
	$v_{\rm S} - v_0 \pm \Omega/(2\pi)$	$J_1(2\pi v_{\rm S} \tau)$
	$v_{\rm S} - v_0 \pm 2\Omega/(2\pi)$	$J_2(2\pi v_{\rm S} \tau)$
1	$v_{\rm S}+v_0$	$J_0(2\pi\nu_S\tau)$
	$v_{\rm S} + v_0 \pm \Omega/(2\pi)$	$J_1(2\pi\nu_S\tau)$
	$v_{\rm S}+v_0\pm 2\Omega/(2\pi)$	$J_2(2\pi\nu_S\tau)$
2	$2v_{\rm S}-v_0$	$J_0(4\pi v_{\rm S} \tau)$
	$2v_{\rm S}-v_0\pm\Omega/(2\pi)$	$J_1(4\pi\nu_{\rm S}\tau)$
	$2v_{\rm S}-v_0\pm 2\Omega/(2\pi)$	$J_2(4\pi v_{\rm S} \tau)$
	$2v_{\rm S}-v_0\pm 3\Omega/(2\pi)$	$J_3(4\pi v_{\rm S} \tau)$
2	$2v_{\rm S}+v_0$	$J_0(4\pi\nu_{ m S} au)$
	$2\nu_{\rm S}+\nu_0\pm\Omega/(2\pi)$	$J_1(4\pi v_{\rm S} \tau)$
	$2\nu_{\rm S}+\nu_0\pm 2\Omega/(2\pi)$	$J_2(4\pi v_{\rm S} \tau)$
	$2\nu_{\rm S}+\nu_0\pm 3\Omega/(2\pi)$	$J_3(4\pi\omega_S\tau)$

波数 ($v_s \equiv 1/\Delta t$) の整数倍の振動数 $v = nv_s$ におい ては、 $v = nv_s + k\Omega/(2\pi)$ (ただし $k = 0, \pm 1, \pm 2, \cdots$) に、振幅 | $J_k(2n\pi v_s \tau)$ |をもつ微細構造をもつこと を意味している. 微細構造は等間隔に並ぶピーク からなり、その間隔の幅は、衛星の公転周期で決 まる、 $\Omega/(2\pi)$ である. 微細構造の多重度は、次数 nによって異なるから、これは等時間間隔でデータ を取得する場合とは異なり、周期的に変化する間 隔でデータを取得する場合には、窓関数のピーク が、互いに区別がつくことを意味している.

^{*&}lt;sup>12</sup> 太陽系重心の時刻系と太陽中心の時刻系との差は,主として木星と土星による摂動に起因する.その差は数年間で 土4sほどなので,衛星系から太陽中心系との差に比べれば十分に小さい.



図7 上段: KIC 6861400のフーリエ・スペクトル、縦の破線がナイキスト周波数 v_{Ny}=24 d⁻¹とその整数倍の周波数. 下段: 'real' と 'a'-'d' のピークの拡大図. 'real' の振動数はナイキスト周波数より低い. 'real' は単独ピークの真の振動数. 'a' は三重項, 'b' は五重項, 'c' は七重項, 'd' は九重項の微細構造で, データ取得が離散的であるがゆえに生じる折返し偽信号である. 文献4から転載.

この結果,観測データの振動スペクトルは,星 の真の脈動振動数 v_0 は単独のピークではあるもの の,ほかの「折返し偽信号」は、多重度は次数nによって異なるものの,幅 $\Omega/(2\pi)$ で等間隔に並 ぶピークからなる微細構造を示すことになる (表2参照).したがって,真の振動数 v_0 を同定す るには、フーリエ変換して得られる振動スペクト ルから、単独ピークを探し出せばよい. このこと は、v₀とサンプリング周波数v_sの大小関係には よらない. ナイキスト周波数をv_{Ny}=v_s/2である と定義すれば、すなわちナイキスト周波数より高 い信号からも真の振動数を唯一的に同定できるの





図8 上段: KIC 10195926のLCデータ(左)とSCデータ(右)のフーリエ・スペクトル.下段: 'real'と 'a'-'f'の拡大図. 'real' はナイキスト周波数よりはるかに高いが,単独ピークであるので真の振動数. 'a' は2vs-voの折返し偽信号の五重項, 'b' は-vs+voの三重項, 'c' は3vs-voの七重項, 'd' は九重項, 'e' は十一重項, 'f' は2vs+voの折返し偽信号の五重項の微細構造で,いずれもデータが離散的であるがゆえに生じる折返し偽信号である.文献4から転載.

である4).

図7に具体例を示す.上段は、ケプラー宇宙望 遠鏡の30分ごとの観測モード(LC)で得られた δ Sct型星KIC 6861400のフーリエ・スペクトル である.縦破線がナイキスト周波数 ν_{Ny} =24 d⁻¹ とその整数倍の周波数である. ピークが何本も見 えるが,一番低い振動数のピークだけが単独の ピークで,これが真の星の脈動振動数である.こ れはナイキスト周波数より低いので,これまでの 常識範囲である.一方,ほかのピークにはすべて





図9 KIC 10139564のフーリエ・スペクトル. 左の上下パネルはナイキスト周波数以下. 右の上下パネルはナイキ スト周波数以上. 上段のパネルと下段のパネルは縦軸のスケールが異なっている. 文献4から転載.

等間隔で並ぶ多重の微細構造が見られる. その幅 は理論予測と合致する. ケプラー宇宙望遠鏡の30 分ごとの観測モード (LC)では, $2\pi v_s \tau \simeq 0.663$ rad であり, その結果たまたまk > nなるkに対して $|J_k(2\pi n v_s \tau)| \ll 1$ であるために, n次のエイリアシ ングの微細構造の多重度は実質的には2n+1であ る. 実際, 下段パネルに見るように, 'a' は $v_s - v_0$ なので三重項, 'b'は $2v_s - v_0$ なので五重項といっ た具合に, これもまた, 理論予測と合致する.

図8は、同じくLCモードで得られたroAp星 KIC 10195926のフーリエ・スペクトルである. この例では、真の星の脈動振動数はナイキスト周 波数より高いが、真の振動数であることは単独の ピークであることから証明される.この例では、 振動数が一番低い 'a' は、 $2v_{\rm S}-v_0$ の折返し偽信 号の五重項である.同様に、'b' は $-v_{\rm S}+v_0$ の三 重項、'c' は $3v_{\rm S}-v_0$ の七重項、'd' は九重項、 'e' は十一重項、'f' は $2v_{\rm S}+v_0$ の折返し偽信号 の五重項の微細構造である.

このように, サンプリング間隔を周期的に変調 してやれば, ナイキスト周波数よりも高い脈動で あっても正しく解析できる. 30分間隔でしか データを取得しないケプラー宇宙望遠鏡のLC モードであっても, 10分の周期のroAp星や, sdB星や白色矮星のコンパクト星の脈動が解析で きるのである. これまでは手がつけられていな かった宝の山があるわけである.

図9に、462日間に及ぶケプラー宇宙望遠鏡に よる1分ごとの観測モード(SC)で得られたsdB 星KIC 10139564のフーリエ・スペクトルを示 す. 左上のパネルはナイキスト周波数より低い 5.471 mHz付近の拡大図で、5.47286 mHzに シャープな単独ピークが見られる。単独ピークで あるゆえ、星の真の脈動振動数である。このモー ドの一次の折返し偽信号(v_s-v₀)を右上のパネ ルに示す、1分ごとの観測であるため、LCの場

合とは異なって偽信号は多重度がとても高く, 11.52 mHz付近に林立して広がった構造が折返し 偽信号である.当然ながら,ナイキスト周波数よ り高い.よく見ると,11.521から11.522 mHzに かけて,小さな振幅ながら鋭いピークが等間隔で 並んでいる.そこで,5.47286 mHzの成分を取り 除いたうえで再度フーリエ変換を施すと,右下の パネルに示したスペクトルとなり(上のパネルと は縦軸のスケールが異なっていることに注意), 一連のピークが等間隔に並ぶ五重項であることが 明確になった.そのそれぞれのピークは単独なの で,これらはいずれもナイキスト周波数よりも高 い,星の真の脈動振動数である.これらの折返し 偽信号のうち,5.472 mHz付近(-vs+vo)のも のは,左下パネルに見られる.

この節で示したように、サンプリング間隔を周 期的に変調してやれば、ナイキスト周波数よりも 高い脈動であっても正しく解析できる.これは、 時間的なフーリエ解析にとどまらず、空間的な フーリエ解析にも適用することができることを最 後に注記しておこう.

謝 辞

本稿で述べた研究の遂行にあたっては、日本学 術振興会の日英共同研究(代表:柴橋)および英 国王立協会の英日国際共同研究(代表:D.W. Kurtz)の支援を受けた.両会の支援に感謝する.

参考文献

- 1) Koch D. G., et al., 2010, ApJ 713, L79
- 2) Sterken C., 2005, ASPC 335, 215
- 3) Shibahashi H., Kurtz D. W., 2012, MNRAS 422, 738
- Murphy S. J., Shibahashi H., Kurtz D. W., 2013, MNRAS 430, 2986.

校正時における追記

ケプラー衛星の運用は、当初の予定の3年間が 過ぎた時点で、引き続きさらに3年間延長される ことになったのだが、本稿が受理された矢先、衛 星のリアクションホイールに不調を引き起こし、 観測の運用を中断せざるをえない事態に陥った. 楽観するのは困難な状況であるが、復旧できるこ とを願うばかりである.

New Data Analysis Techniques Inspired by *Kepler* Space Telescope Hiromoto Shibahashi

Department of Astronomy, The University of Tokyo, Tokyo 113–0033, Japan

Abstract: *Kepler* Space Telescope is providing tremendously massive photometric data sets spanning more than 3 years so far, at the time of writing, with revolutionarily high quality. I describe in this artcle newly developed techniques for data analysis, which are suitable for exploiting the *Kepler* data. They are powerful tools as following: (a) For binary stars with pulsating components, we can derive, from the light curve alone, all the parameters of a binary system traditionally extracted from spectroscopic radial velocities. (b) Since the time stamps are periodically modulated by variations in light arrival time at the satellite, real pulsation frequencies are distinguishable from their aliases, and their frequencies are completely recoverable, even in the super-Nyquist regime.